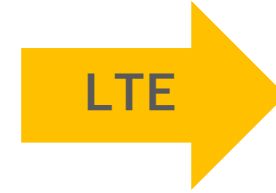


救難位置通報システム（開発中）の概要①

- 船体設置の親機への通知と操舵室の表示器での確認
- 携帯電話の圏外エリアでも子機と親機は通信可能
- 登録連絡先への通知

サーバ



登録連絡先



メール、SMS、LINE等で
漁協、家族、仲間の船へ通知

船員

子機
(GNSSユニット)

SOS発信



① 手動発信
子機のSOSボタンを押下

② 自動発信
加速度センサで落下・転倒検出

船体

親機
(基地局)

SOS受信



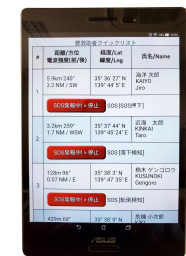
LoRa

Ethernet
Wi-Fi

操舵室

表示器
(タブレット・PC・スマホ)

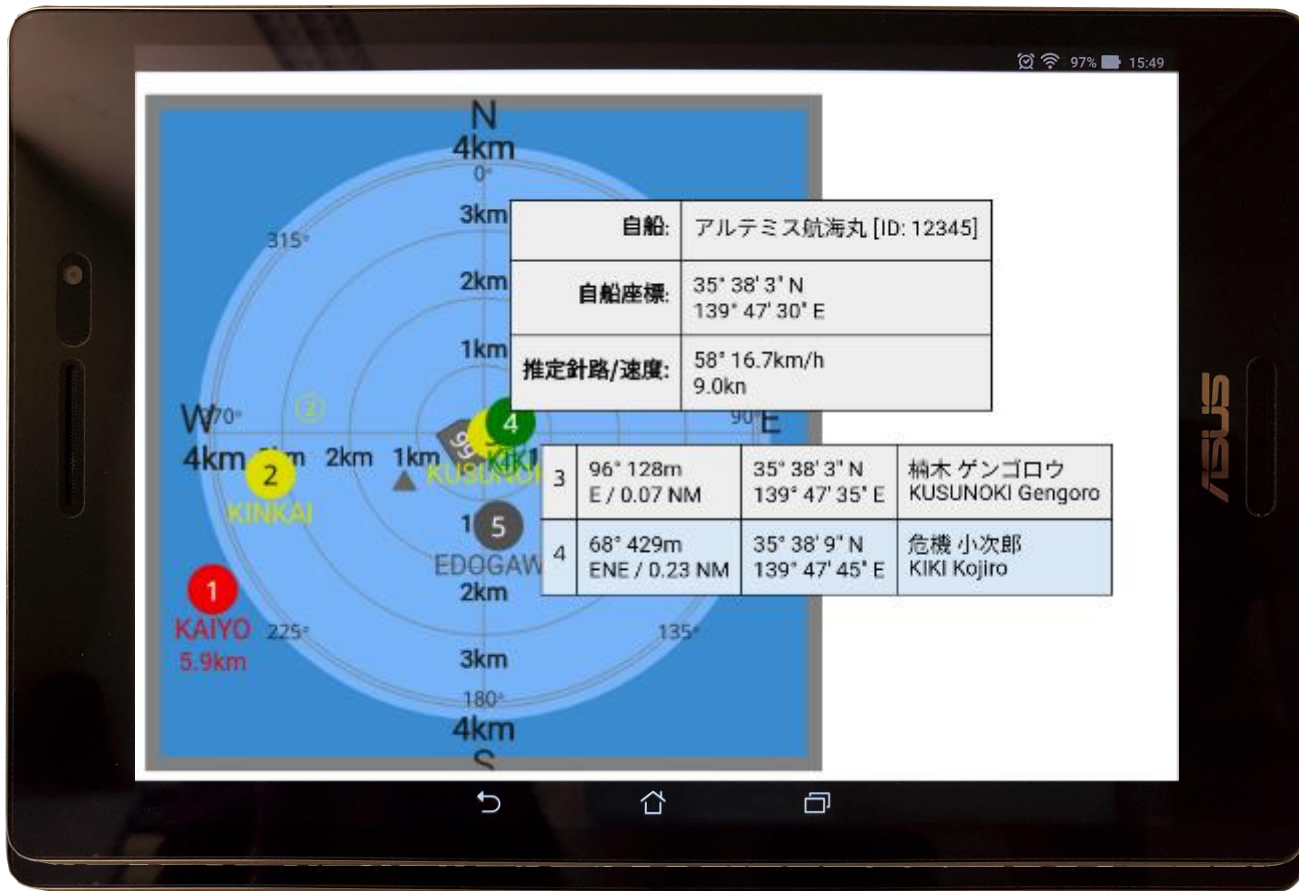
位置情報表示/確認



※LoRa (LongRange) …省電力かつ長距離 (数 k m) での無線通信が可能

救難位置通報システム（開発中）の概要②

要救助者の位置を確認して追跡／救助



※画面は開発中のものです

要救助者クイックリスト

#	方位/距離 (★推定値)	経度/緯度 電波強度(前/後)	氏名/Name
1	240° 5.9km SW / 3.2 NM	35° 36' 27" N 139° 44' 5" E	海洋 次郎 KAIYOJiro
75% ID:1001 / SOS [SW押下] SOS発報中! > 停止			
2	259° 3.2km WSW / 1.7 NM	35° 37' 44" N 139° 45' 24" E	近海 太郎 KINKAITaro
75% ID:1002 / SOS [落下検知] SOS発報中! > 停止			
3	96° 128m E / 0.07 NM	35° 38' 3" N 139° 47' 35" E	楠木 ゲンゴロウ KUSUNOKI Gengoro
75% ID:1003 / SOS [転倒検知] SOS発報中! > 停止			
4	68° 429m ENE / 0.23 NM	35° 38' 9" N 139° 47' 45" E	危機 小次郎 KIKI Kojiro
75% ID:1004 / 停止/by SELF [SW押下] 発報停止 > 再発報			
5	171° 1.4km SSE / 0.75 NM	35° 37' 19" N 139° 47' 38" E	江戸川 コロン EDOGAWAKoron
75% ID:1005 / 停止/by AP [SW押下] 発報停止 > 再発報			

救難位置通報システム（開発中）の概要③

漂流者を多数の捜索隊で捜索することで、早期発見に繋がる

自船だけではなく、捜索機に搭載された親機に対して共通のSOSチャンネル送信し、捜索時間短縮

